

5.1 Applikation Jalousie 5320/5a Version 5

Funktion

Die Steuerung der Jalousien über den Bus erfolgt mit Hilfe zweier Kommunikations-Objekte. Die Bewegung wird über ein „Beweg-Objekt“ direkt gestartet oder gestoppt und in die umgekehrte Richtung fortgesetzt. Ein „0“-Telegramm bewirkt eine Aufwärts- und ein „1“-Telegramm eine Abwärts-Bewegung der Jalousien. Die Jalousien fahren bis zu den Endschaltern. Über das „Stop-/Schritt-Objekt“ können Bewegungen gestoppt und schrittweise Bewegungen zur Lamellenverstellung eingeleitet werden. Die Lamellendrehzeit kann parametrisiert werden.

● Pausenzeit bei Richtungswechsel:

Bei einem Wechsel der Fahrrichtung direkt in die entgegengesetzte Richtung wird zuerst die Bewegung gestoppt und nach der eingestellten Umschaltzeit die Jalousien/Rollos in gewünschte Bewegungsrichtung gestartet.

Die Angaben des Motorenherstellers für die minimale Wechselzeit sind unbedingt zu beachten.

● Sicherheit:

Zum Schutz der angetriebenen Geräte kann das „Sicherheits-Objekt“ genutzt werden. Bei freigegebener Sicherheitsfunktion werden innerhalb der einstellbaren Überwachungszeit Telegramme vom Binäreingang (BE) oder anderen Sensoren zyklisch erwartet. Man berechnet die Überwachungszeit aus einem Basiswert multipliziert mit einem Faktor. Empfängt das Gerät innerhalb dieser Zeit keine Telegramme vom BE oder Sensor, fahren die Jalousien in die parametrisierte Endposition (Oben/Unten) und lassen sich nicht mehr mit Telegrammen auf dem „Beweg-Objekt“ bewegen. Der BE (Sensor) muß zyklisch Telegramme (sowohl „1“-Telegramme für Sturm als auch „0“-Telegramme bei Windstille) mit einer Zykluszeit kleiner als die Überwachungszeit senden können (ca. Faktor 3). Ein „1“-Telegramm auf dem „Sicherheits-Objekt“ aktiviert die Sicherheitsfunktion bei Sturm (Windsensor muß bei Sturm ein „1“-Telegramm senden).

Die Zykluszeit des Binäreingangs ist so einzustellen, daß die Busbelastung nicht zu groß wird (ca. 10 min).

Kommunikationsobjekte

Folgende Kommunikationsobjekte können ausgewählt werden:

Obj	Funktion	Kom.Objekte	Typ	Prio	Flags	Verhalten
0	Kanal A	Beweg-Objekt	1 Bit	Auto	SK	Empfangen
1	Kanal A	Stop-/Schritt-Objekt	1 Bit	Auto	SK	Empfangen
2	Kanal B	Beweg-Objekt	1 Bit	Auto	SK	Empfangen
3	Kanal B	Stop-/Schritt-Objekt	1 Bit	Auto	SK	Empfangen
4	Sicherheit	Sicherheits-Objekt	1 Bit	Auto	SK	Empfangen zyklisch

Maximale Gruppenadressen: 12

Maximale Zuordnungen : 12

Parameter

Sicherheit

Parameter	Einstellung
Sicherheit (z.B. Windalarm)	gesperrt freigegeben
Sicherheitsstellung	oben unten
Überwachungszeit: Faktor (5-127)	72
Überwachungszeit: Basis	Zeitbasis 130; 260; 520 ms Zeitbasis 1; 2,1; 4,2 ; 8,4; 17; 34 sec Zeitbasis 1,1; 2,2; 4,5; 9; 18; 35 min Zeitbasis 1,2 std

Jalousie/Rolladen

Parameter	Einstellung
Lamellenverstellung	freigegeben, z.B. Jalousie nur STOP-Funktion, z.B. Rollo
automatische Relaisabschaltung (nach Jalousiefahrt/Lamellenverstellung)	freigegeben (Jalousie/Rollo) gesperrt

Kanal A (Kanal B)

Parameter	Einstellung
Jalousiefahrt: Faktor (10-255)	24
Jalousiefahrt: Basis	130 msec 2,1 sec 33 sec
Lamellenverstellung: Faktor (10-255)	25
Lamellenverstellung: Basis	8 msec 130 msec 2,1 sec
Pausenzeit bei Richtungswechsel: Faktor (5-255)	63
Pausenzeit bei Richtungswechsel: Basis	8 msec 130 msec 2,1 sec
Bei Busspannungsausfall: (keine Pausenzeit bei Richtungswechsel)	nach unten fahren nach oben fahren